

## Notasjon og merknader

En vektor boken skriver som  $a\mathbf{i} + b\mathbf{j} + c\mathbf{k}$ , vil vi ofte skrive som  $(a, b, c)$ , og tilsvarende i to dimensjoner.

Som vanlig er enkelte oppgaver kopiert fra tidligere års løsningsforslag. Derfor kan notasjon, språk og stil variere noe fra oppgave til oppgave.

## Oppgaver fra læreboken

**10.1.2** Dette beskriver en linje parallel med  $y$ -aksen som skjærer  $xz$ -planet i  $x = -1, z = 0$ .

**10.1.6**  $x^2 + y^2 = 4$  beskriver i *planet* en sirkel  $S$  med radius  $\sqrt{4} = 2$  og sentrum i origo. I *rommet* beskriver samme ligning dermed en sylinder med samme radius, sentrert om  $z$ -aksen. Med den ekstra føringen  $z = -2$  får vi da et snitt av denne sylinderen i  $z = -2$ , altså den opprinnelige sirkelen  $S$  flyttet 2 enheter nedover på  $z$ -aksen.

**10.1.7** Ved samme resonnement som i oppgave 10.1.6 beskriver  $x^2 + z^2 = 4$  en sylinder med radius 2 sentrert om  $y$ -aksen. Føringen  $y = 0$  gir et snitt av denne i  $xz$ -planet, altså sitter vi igjen med en sirkel i  $xz$ -planet (med radius 2 og sentrum i origo).

**10.1.12** Setter vi inn  $y = 0$  i den oppgitte ligningen får vi

$$x^2 + z^2 = 3.$$

Sammen med  $y = 0$  er dette noe vi allerede har beskrvet i oppgave 11.1.7 (radien blir nå  $\sqrt{3}$ ).

**10.1.34** Vi vet at kuleskallet<sup>1</sup> med radius  $R$  sentrert om origo beskrives av ligningen

$$x^2 + y^2 + z^2 = R^2.$$

Dette beskriver jo nettopp alle punkter  $(x, y, z)$  med avstand nøyaktig  $R$  til origo. Et punkt  $(x, y, z)$  har avstand til origo  $\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ , så alle punkter *innenfor* og på kuleskallet må da gis av ulikheten  $\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \leq R$ . Likeledes må alle punkter *utenfor* og på kuleskallet gis ved  $\sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \geq R$ . Vi ender dermed opp med ulikheten

$$1 \leq \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \leq 2$$

for å beskrive legemet i oppgaven.

**10.1.53** I denne oppgaven menes "den korteste avstanden", om det ikke var klart. Vi besvarer her kun a-oppgaven, da de to påfølgende gjøres på helt identisk vis.

- a)  $x$ -aksen består av alle punkter på formen  $(a, 0, 0)$ . Avstanden fra  $(x, y, z)$  til et slikt punkt er

$$\sqrt{(x - a)^2 + (y - 0)^2 + (z - 0)^2},$$

som åpenbart er minst når  $a = x$ . Altså er avstanden vi søker simpelthen  $\sqrt{y^2 + z^2}$ .

**10.4.30**

- a) Som vi vet er både  $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$  og  $\mathbf{u} \times \mathbf{w}$  er ortogonal til  $\mathbf{u}$ . Dermed er  $\mathbf{u}$  en vektor med ønskede egenskaper.

<sup>1</sup>Engelsk: *sphere*. Må ikke forveksles med *kule*, engelsk *ball*, som er området vi skal beskrive. Altså: Kuler er fylte objekter, mens kuleskall er overflaten deres. Jorden er en kule (eng. *ball*), jordoverflaten er et kuleskall (eng. *sphere*).

b) For eksempel er

$$(\mathbf{u} + \mathbf{v}) \times (\mathbf{u} - \mathbf{v}) = \mathbf{u} \times \mathbf{u} - \mathbf{u} \times \mathbf{v} + \mathbf{v} \times \mathbf{u} - \mathbf{v} \times \mathbf{v} = 2\mathbf{v} \times \mathbf{u}$$

en slik vektor. Vi har her brukt egenskapene fra side 637.

c)  $\mathbf{v}/\sqrt{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}}$  er en enhetsvektor med samme retning som  $\mathbf{v}$ , og  $|\mathbf{u}| = \sqrt{\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}}$ , så

$$\sqrt{\frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}}{\mathbf{v} \cdot \mathbf{v}}} \mathbf{v}$$

er en vektor med ønsket egenskap.

d) Som vi vet er dette gitt simpelthen ved  $|\mathbf{u} \times \mathbf{w}|$ .

**11.1.6** Vi beregner

$$\begin{aligned}\mathbf{v}(t) &= \mathbf{r}'(t) = \left( -2 \sin \frac{t}{2}, 2 \cos \frac{t}{2} \right) \\ \mathbf{a}(t) &= \mathbf{v}'(t) = \left( -\cos \frac{t}{2}, -\sin \frac{t}{2} \right) = -\frac{1}{4} \mathbf{r}(t)\end{aligned}$$

I de aktuelle punktene finner vi da

$$\begin{aligned}\mathbf{r}(\pi) &= (0, 4) \\ \mathbf{r}(3\pi/2) &= (-4/\sqrt{2}, 4/\sqrt{2}) \\ \mathbf{v}(\pi) &= (-2, 0) \\ \mathbf{v}(3\pi/2) &= (-\sqrt{2}, -\sqrt{2}) \\ \mathbf{a}(\pi) &= (0, -1) \\ \mathbf{a}(3\pi/2) &= (1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2})\end{aligned}$$

**11.1.17** Ved å derivere finner vi funksjoner for hastighet og akselerasjon, nemlig

$$\begin{aligned}\mathbf{v}(t) &= \mathbf{r}'(t) = \left( \frac{2t}{t^2+1}, \frac{1}{t^2+1}, \frac{t}{\sqrt{t^2+1}} \right), \\ \mathbf{a}(t) &= \mathbf{v}'(t) = \left( \frac{2-2t^2}{(t^2+1)^2}, -\frac{2t}{(t^2+1)^2}, \frac{1}{(t^2+1)^{3/2}} \right).\end{aligned}$$

På angitt tidspunkt (0) har vi da

$$\begin{aligned}\mathbf{v}(0) &= (0, 1, 0) \\ \mathbf{a}(0) &= (2, 0, 1).\end{aligned}$$

Vi ser at  $\mathbf{v}(0) \cdot \mathbf{a}(0) = 0$ , så vektorene står altså ortogonalt på hverandre.

**11.1.21** Vi beregner først

$$\mathbf{r}'(t) = (a \cos t, -a \sin t, b).$$

En tangentvektor til kurven i  $\mathbf{r}(2\pi)$  er da

$$\mathbf{v} = \mathbf{r}'(2\pi) = (a, 0, b).$$

En mulig parametrisering av tangentlinjen til kurven i  $\mathbf{r}(2\pi)$  er derfor  $\mathbf{s} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  gitt ved

$$\mathbf{s}(t) = \mathbf{r}(2\pi) + t(a, 0, b) = (0, a, 2\pi b) + t(a, 0, b) = (ta, a, (2\pi + t)b).$$

**11.1.23** a) Vi beregner

$$\begin{aligned}\mathbf{v}(t) &= \mathbf{r}'(t) = (-\sin t, \cos t) \\ \mathbf{a}(t) &= \mathbf{v}'(t) = (-\cos t, -\sin t).\end{aligned}$$

- i) Ja,  $|\mathbf{v}(t)| = \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t} = 1$ , så  $|\mathbf{v}|$  er en konstantfunksjon. Farten er alltid 1.
- ii) Ja,  $\mathbf{v}(t) \cdot \mathbf{a}(t) = \sin t \cos t - \cos t \sin t = 0$ .
- iii) Mot klokken. Inspisér  $\mathbf{r}$  i en liten omegn av 0.
- iv) Ja,  $\mathbf{r}(0) = (1, 0)$ .
- b) Merk at vi under transformasjonen  $s(t) = 2t$  kan resonnere slik vi gjorde i punkt a).
  - i) Ja. Merk at nevnte transformasjon gjør at farten er 2.
  - ii) Ja.
  - iii) Mot klokken.
  - iv) Ja.
- c) Merk at vi under transformasjonen  $s(t) = t - \pi/2$  kan resonnere slik vi gjorde i punkt a).
  - i) Ja. Farten er som før 1.
  - ii) Ja.
  - iii) Mot klokken.
  - iv) Nei, da nevnte transformasjon flytter startpunktet til  $(0, -1)$ .
- d) Vi beregner

$$\begin{aligned}\mathbf{v}(t) &= \mathbf{r}'(t) = (-\sin t, -\cos t) \\ \mathbf{a}(t) &= \mathbf{v}'(t) = (-\cos t, \sin t).\end{aligned}$$

- i) Ja,  $|\mathbf{v}(t)| = \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t} = 1$ , så  $|\mathbf{v}|$  er en konstantfunksjon. Farten er alltid 1.
  - ii) Ja,  $\mathbf{v}(t) \cdot \mathbf{a}(t) = 0$ .
  - iii) Med klokken. Inspisér  $\mathbf{r}$  i en liten omegn av 0.
  - iv) Ja,  $\mathbf{r}(0) = (1, 0)$ .
  - e) Vi beregner
- $$\begin{aligned}\mathbf{v}(t) &= \mathbf{r}'(t) = (-2t \sin t^2, 2t \cos t^2) \\ \mathbf{a}(t) &= \mathbf{v}'(t) = (-2 \sin t^2 - 4t^2 \cos t^2, 2 \cos t^2 - 4t^2 \sin t^2).\end{aligned}$$
- i) Nei,  $|\mathbf{v}(t)| = \sqrt{4t^2 \sin^2 t^2 + 4t^2 \cos^2 t^2} = 2t$ , så  $|\mathbf{v}|$  er ikke en konstantfunksjon.
  - ii) Nei,  $\mathbf{v}(t) \cdot \mathbf{a}(t) \neq 0$ .
  - iii) Mot klokken. Inspisér  $\mathbf{r}$  i en liten omegn av 0.
  - iv) Ja,  $\mathbf{r}(0) = (1, 0)$ .

**11.1.31** La  $f_1, f_2, f_3 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  slik at  $\mathbf{r} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  kan skrives

$$\mathbf{r}(t) = (f_1(t), f_2(t), f_3(t)).$$

Anta først at  $f_1, f_2$  og  $f_3$  alle er kontinuerlige. Vi må da vise at  $\mathbf{r}$  er kontinuerlig i et vilkårlig punkt  $t_0$ . La derfor  $\varepsilon > 0$ . Siden  $f_1, f_2$  og  $f_3$  alle er kontinuerlig (per antagelse) finnes  $\delta_1, \delta_2, \delta_3 > 0$  slik at når  $|t - t_0| < \delta_i$ , så er  $|f_i(t) - f_i(t_0)| < \varepsilon/\sqrt{3}$ . La  $\delta$  være den minste av  $\delta_1, \delta_2$  og  $\delta_3$ . Hvis  $|t - t_0| < \delta$ , er da  $|t - t_0| < \delta_i$  for  $i = 1, 2, 3$ . Dermed er  $|f_i(t) - f_i(t_0)| < \varepsilon/\sqrt{3}$  for  $i = 1, 2, 3$ . Altså er

$$|\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t_0)| = \sqrt{(f_1(t) - f_1(t_0))^2 + (f_2(t) - f_2(t_0))^2 + (f_3(t) - f_3(t_0))^2} < \varepsilon.$$

Altså er  $\mathbf{r}$  kontinuerlig.

Beviset over var svært formelt; for den andre implikasjonen vil vi nå *indikere* beviset uten å være like formelle<sup>2</sup>. Vi antar nå at  $\mathbf{r}$  kontinuerlig, og vil vise at  $f_1, f_2$  og  $f_3$  da også må være det. Siden vi har antatt at  $\mathbf{r}$  er kontinuerlig i et gitt punkt, si  $t_0$ , så vet vi at for en *hvilken som helst*  $\varepsilon > 0$ , finnes en  $\delta > 0$  slik at når  $|t - t_0| < \delta$ , så er

$$|\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t_0)| = \sqrt{(f_1(t) - f_1(t_0))^2 + (f_2(t) - f_2(t_0))^2 + (f_3(t) - f_3(t_0))^2} < \varepsilon.$$

Hvis vi ikke har kontroll over størrelsene  $f_i(t) - f_i(t_0)$ , ser vi at det er *umulig* å garantere lovnaden over. Har vi ikke kontroll på hvert av leddene under rottegnet, har vi heller ingen mulighet til å oppfylle løftet vårt. Med andre ord: diskontinuitet i bare én av  $f_i$ 'ene i bare ett punkt er nok til å ødelegge kontinuiteten til  $\mathbf{r}$ . Dermed *må*  $f_1, f_2$  og  $f_3$  alle være kontinuerlige.

**11.2.9** De ubestemte integralene til komponentene er

$$\begin{aligned}\int \frac{3}{2}\sqrt{t+1}dt &= (t+1)^{3/2} + A \\ \int e^{-t}dt &= -e^{-t} + B \\ \int \frac{1}{t+1}dt &= \ln(t+1) + C\end{aligned}$$

for konstanter  $A, B$  og  $C$ . Initialbetingelsen  $\mathbf{r}(0) = (0, 0, 1)$  gir  $1 + A = 0, -1 + B = 0$  og  $C = 1$ , slik at endelig løsning blir

$$\mathbf{r}(t) = \left( (t+1)^{3/2} - 1, -e^{-t} + 1, \ln(t+1) + 1 \right).$$

**11.2.13** Teksten beskriver med ord differensialligningen

$$\mathbf{r}''(t) = (3, -1, 1)$$

og betingelsene

$$\mathbf{r}(0) = (1, 2, 3) \quad |\mathbf{r}'(0)| = 2,$$

samt at  $\mathbf{r}'(0) = k(4 - 1, 1 - 2, 4 - 3) = k(3, -1, 1)$  for en eller annen  $k > 0$ .

Løser vi differensialligningen som vanlig (komponentvis) finner vi

$$\mathbf{r}(t) = \left( \frac{3}{2}t^2 + A_1t + B_1, -\frac{1}{2}t^2 + A_2t + B_2, \frac{1}{2}t^2 + A_3t + B_3 \right)$$

for ukjente konstanter  $A_i$  og  $B_i$ . Betingelsen på  $\mathbf{r}(0)$  gir  $B_1 = 1, B_2 = 2, B_3 = 3$ , så vi har

$$\mathbf{r}(t) = \left( \frac{3}{2}t^2 + A_1t + 1, -\frac{1}{2}t^2 + A_2t + 2, \frac{1}{2}t^2 + A_3t + 3 \right).$$

Betingelsen på  $\mathbf{r}'(0)$  gir  $A_1 = 3k, A_2 = -k, A_3 = k$ , slik at betingelsen på  $|\mathbf{r}'(0)|$  så gir

$$2 = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + A_3^2} = \sqrt{9k^2 + k^2 + k^2} = \sqrt{11}k,$$

så  $k = 2/\sqrt{11}$ . Dermed er

$$\mathbf{r}(t) = \left( \frac{3}{2}t^2 + \frac{6}{\sqrt{11}}t + 1, -\frac{1}{2}t^2 - \frac{2}{\sqrt{11}}t + 2, \frac{1}{2}t^2 + \frac{2}{\sqrt{11}}t + 3 \right).$$

<sup>2</sup>Ekstraoppgave: Vis også denne delen like formelt som første del. Det er ikke noe vanskeligere.

**11.2.14** Teksten beskriver med ord differensialligningen

$$\mathbf{r}''(t) = (2, 1, 1)$$

og betingelsene

$$\mathbf{r}(0) = (1, -1, 2) \quad |\mathbf{r}'(0)| = 2,$$

samt at  $\mathbf{r}'(0) = k(3 - 1, 0 - (-1), 3 - 2) = k(2, 1, 1)$  for en eller annen  $k > 0$ .

Løser vi differensialligningen som vanlig (komponentvis) finner vi

$$\mathbf{r}(t) = \left( t^2 + A_1 t + B_1, \frac{1}{2}t^2 + A_2 t + B_2, \frac{1}{2}t^2 + A_3 t + B_3 \right)$$

for ukjente konstanter  $A_i$  og  $B_i$ . Betingelsen på  $\mathbf{r}(0)$  gir  $B_1 = 1$ ,  $B_2 = -1$ ,  $B_3 = 2$ , så vi har

$$\mathbf{r}(t) = \left( t^2 + A_1 t + 1, \frac{1}{2}t^2 + A_2 t - 1, \frac{1}{2}t^2 + A_3 t + 2 \right)$$

Betingelsen på  $\mathbf{r}'(0)$  gir  $A_1 = 2k$ ,  $A_2 = k$ ,  $A_3 = k$ , slik at betingelsen på  $|\mathbf{r}'(0)|$  så gir

$$2 = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + A_3^2} = \sqrt{4k^2 + k^2 + k^2} = \sqrt{6}k,$$

så  $k = 2/\sqrt{6}$ . Dermed er

$$\mathbf{r}(t) = \left( t^2 + \frac{4}{\sqrt{6}}t + 1, \frac{1}{2}t^2 + \frac{2}{\sqrt{6}}t - 1, \frac{1}{2}t^2 + \frac{2}{\sqrt{6}}t + 2 \right)$$

**11.2.24** Etter en tid  $t$  har kule B posisjon

$$\mathbf{b}(t) = \left( R, R \tan \alpha - \frac{1}{2}gt^2 \right).$$

Når kule A har beveget seg  $R$  i horistonalretning, er tiden

$$T = \frac{R}{v_0 \cos \alpha}$$

gått. Da befinner kule A seg i posisjon

$$\mathbf{a}(T) = \left( R, (v_0 \sin \alpha) \frac{R}{v_0 \cos \alpha} - \frac{1}{2}g \left( \frac{R}{v_0 \cos \alpha} \right)^2 \right) = \left( R, R \tan \alpha - \frac{1}{2}gT^2 \right).$$

Dermed ser vi at  $\mathbf{a}(T) = \mathbf{b}(T)$ . Med andre ord: Når kule A har nådd en avstand  $R$  i horisontal-retning kolliderer de to kulene uansett hva  $v_0$  er. Kollisjonen er altså ingen tilfeldighet.

**11.2.30** Skriv  $\mathbf{r} : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  som

$$\mathbf{r}(t) = (f_1(t), f_2(t), f_3(t))$$

for skalare funksjoner  $f_1, f_2, f_3 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ .

Per definisjon er

$$\frac{d}{dt} \int_a^t \mathbf{r}(\tau) d\tau = \left( \frac{d}{dt} \int_a^t f_1(\tau) d\tau, \frac{d}{dt} \int_a^t f_2(\tau) d\tau, \frac{d}{dt} \int_a^t f_3(\tau) d\tau \right).$$

Siden  $\mathbf{r}$  er antatt kontinuerlig, viser oppgave 11.1.31 at  $f_i$ -ene også er kontinuerlig. Da gir kalkulus' fundamentalteorem for skalare funksjoner (slik vi kjenner det fra Matematikk 1) at

$$\frac{d}{dt} \int_a^t f_i(\tau) d\tau = f_i(t)$$

for  $i = 1, 2, 3$ . Dermed er

$$\frac{d}{dt} \int_a^t \mathbf{r}(\tau) d\tau = (f_1(t), f_2(t), f_3(t)) = \mathbf{r}(t),$$

som var det vi skulle vise.

## Eksamensoppgaver

Løsningsforslag til eksamensoppgavene finner en på [http://wiki.math.ntnu.no/tma4105/2013v/gml\\_eks](http://wiki.math.ntnu.no/tma4105/2013v/gml_eks). Der er kommet forespørslar som at disse legges ved i selve løsningsforslagene, men dessverre er ofte de gamle L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X-filene gått taapt.

Løsningsforslaget fra våren 2010 løser oppgave 2 ved bruk av grader. Da inneværende øving ble gitt, var dette ennå ikke gjennomgått i forelesningene. Under følger derfor en alternativ løsning.

### Eksamensoppgave 2 (alternativ løsning uten grader)

Skjæringen mellom de to flatene er gitt ved

$$x^2 + 4y^2 = 2x - 8y - 1,$$

som ved komplettering av kvadrater kan skrives som

$$\frac{(x-1)^2}{2^2} + (y+1)^2 = 1.$$

Skjæringskurvens prosjeksjon i  $xy$ -planet er altså en ellipse (med  $a = 2$  og  $b = 1$  og sentrum i  $(1, -1)$ ). Vi vet at en slik ellipse (i planet) kan parametrises ved

$$(2 \cos t + 1, \sin t - 1) \quad \text{for } 0 \leq t < 2\pi.$$

Tredje komponent av vår skjæringskurve er så gitt av  $z = 2x - 8y - 1$ . Derfor kan skjæringskurven vår parametrises med  $\mathbf{r} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  gitt ved

$$\mathbf{r}(t) = (2 \cos t + 1, \sin t - 1, 4 \cos t + 2 - 8 \sin t + 8 - 1).$$

Punktet av interesse,  $(3, -1, 13)$ , fås ved  $t = 0$ . Videre har vi

$$\begin{aligned} \mathbf{r}'(t) &= (-2 \sin t, \cos t, -4 \sin t - 8 \cos t) \\ \mathbf{r}'(0) &= (0, 1, -8). \end{aligned}$$

Normalisert blir dette vektoren

$$\mathbf{T} = \frac{\mathbf{r}'(0)}{|\mathbf{r}'(0)|} = \frac{1}{\sqrt{65}}(0, 1, -8).$$

Denne vektoren har *negativ k-komponent*, men  $-\mathbf{T}$  er en like god enhetstangentvektor i det aktuelle punktet, så vektoren vi søker er altså

$$-\mathbf{T} = \frac{1}{\sqrt{65}}(0, -1, 8).$$

Løsningsforslaget tilhørende eksamen våren 2010 løser oppgaven (raskere?) ved bruk av grader og nivåflater.

## Maple-oppgaver

Forslag til konkret Maple-kode finnes på <http://www.math.ntnu.no/emner/TMA4105/2013v/felles/lf4/lf4-maple.pdf> og <http://www.math.ntnu.no/emner/TMA4105/2013v/felles/lf4/lf4-maple.mw>. Under følger løsningsforslag de matematiske delene av oppgavene.

**Maple 2** Vi kan for eksempel snitte med planet  $x = c$  for forskjellige  $c$ . Vi finner da  $z = c^2/4 - y^2$ , som vi gjenkjenner som parabler som åpner mot negativ  $z$ -retning. Forslaget til Maple-kode tegner slike for  $c = 0$  og  $c = 1/2$ . For å få åpning i positiv  $z$ -retning kan vi snitte med plan på formen  $y = c$ , som som ønsket gir  $z = x^2/4 - c^2$ . Maple-forslagene velger også her  $c = 0$  og  $c = 1/2$ .

**Maple 3** Ved å snitte med plan på formen  $z = c$  får vi hyperbler  $y^2 = x^2/a^2 - c$ . Maple-forslaget tegner slike for  $c = 1/10$  (åpninger i  $x$ -retning) og for  $c = -1/2$  (åpninger i  $y$ -retning).