

# Oppsummering Kap 4.

## 4.1. Abstrakte vektorrom:

Omfatter

i)  $\mathbb{R}^n$

ii)  $\mathcal{F}(S) =$  alle funksjoner  $f: S \rightarrow \mathbb{R}$

og underrom av disse

Def av underrom s.167.

## 4.2+3 Lineære kombinasjoner og lineær uavhengighet, basis

Gitt en mengde  $S = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k\} \subset V$ .

i)  $\text{span } S = \{c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2 + \dots + c_k \vec{v}_k \mid c_i \in \mathbb{R}\}$

ii)  $S$  er lineært uavhengig hvis ingen  $\vec{v}_i$  er en lineær kombinasjon av de øvrige

$S$  er en basis for  $V$  hvis  $\text{span } S = V$  og ii) holder. Da kan hver vektor skrives entydig som

$$\vec{v} = c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2 + \dots + c_k \vec{v}_k$$

Teorem 2 s183 : Dimensjon

Teorem 3 s184

$$\text{Null } A = \{ \vec{x} \mid A\vec{x} = \vec{0} \}$$

s186: Algoritme for å finne basis  
for Null  $A$ .

$\dim \text{Null } A =$  antall frihetsgrader

#### 4.4 Kolonne rom og rad rom

$$\text{Anta } A = \begin{bmatrix} \vec{r}_1 \\ \vec{r}_2 \\ \vdots \\ \vec{r}_m \end{bmatrix} = \left[ \begin{array}{c|c|c} \vec{c}_1 & \vec{c}_2 & \dots & \vec{c}_n \end{array} \right]$$

og at  $R$  er (redusert) trappform.

Def:  $\text{Row } A = \text{span} \{ \vec{r}_1, \dots, \vec{r}_m \}$

$\text{Col } A = \text{span} \{ \vec{c}_1, \dots, \vec{c}_n \}$

Teorem 1+2 (s190)  $\text{Row } A = \text{Row } R$  og vi får  
en basis ved å ta radene i  $R$  som er  $\neq \vec{0}$ .

Algoritme 2 (s193)  $\dim \text{col } A = \dim \text{col } R$ .

Hvis søylene 1, 3, 10 er en basis for  $\text{col } R$ ,  
er søylene 1, 3, 10 i  $A$  en basis for  $\text{col } A$ .

Teorem 3++ (s 194)

$\dim \text{Row } A = \dim \text{col } A$ , kalles  $\text{rank } A$   
Er lik antall ledende 1-tall i  $R$ .

Så  $\text{rank } A + \dim \text{Null } A$

$$= \text{antall søyler i } A$$

Ikke-homogene likninger : s 195-196.