



8.2 Kjerne og rekkevidde

A $n \times m$ -matrise nullrom $(A) = \{x \in \mathbb{R}^m : Ax = 0\}$
søylerom $(A) = \{b \in \mathbb{R}^n : \text{det fins } x \in \mathbb{R}^m \text{ s.a. } Ax = b\}$

Kjerne og rekkevidde generaliserer begrepene nullrom og søylerom til en matrise til lineære transformasjoner.

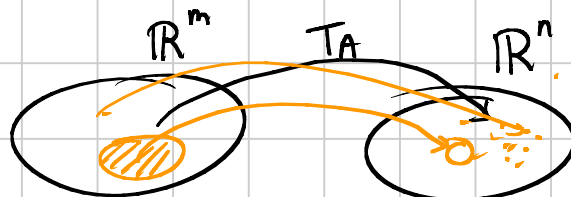
Def. Gitt $T: V \rightarrow W$ en lineær transformasjon.

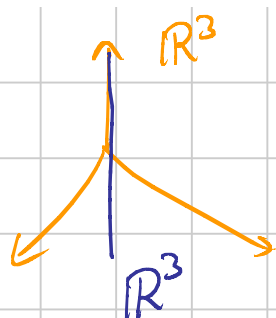
$$\ker(T) = \text{kjerne}(T) = \{u \in V : T(u) = 0\}$$

range — $R(T) = \text{rekkevidde}(T) = \{w \in W : \text{det fins } v \in V \text{ s.a. } w = T(v)\}$

Eksempel 0: Hvis A er en $n \times m$ -matrise og
 $T_A: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ s.a. $T_A(u) = Au$

$$\begin{aligned} \text{nullrom}(A) &= \{u \in \mathbb{R}^m \text{ s.a. } Au = 0\} = \text{kjernen til } T_A \\ \text{søylerom}(A) &= \{b \in \mathbb{R}^n \text{ s.a. det fins } x \in \mathbb{R}^m \text{ s.a. } T_A(x) = b\} \\ &= R(T_A) \end{aligned}$$





$$T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$T(x, y, z) = (x, y, 0)$$



HØGSKOLEN
I SØR-TRØNDELAG

$$T(0, 0, z) = (0, 0, 0)$$

$$\ker(T) = \{u \in V \text{ s.a. } T(u) = 0\}$$

$$R(T) = \{w \in W \text{ s.a. } \exists u \in V \text{ s.a. } T(u) = w\} = \mathbb{R}^2$$

Eksempel 3: $V = C'(-\infty, +\infty)$, $W = F(-\infty, \infty)$

$$D: V \rightarrow W \quad D(f) = f'(x)$$

Hva er $\ker(D)$? Alle funksjoner som har null som derivert, dvs. alle konstanter.

Teorem 8.2.1

$T: V \rightarrow W$ lineær transformasjon

a) $\ker(T)$ er et underrom av V

b) $R(T) \xrightarrow{u} W$

Bewis b) $T(0) = 0$ siden T er en lin. trans., så $0 \in R(T)$

La nå $w_1, w_2 \in R(T)$, må vise at $w_1 + w_2 \in R(T)$,

dvs. må finne en $u \in V$ s.a. $T(u) = w_1 + w_2$

$$w_1 + w_2 = T(v_1) + T(v_2) = T(v_1 + v_2) = T(u)$$

↑ siden $w_1, w_2 \in R(T)$ ↑ siden T er lin.-trans.

Må også vises at $kw_1 \in R(T)$

□

Merk: Hvis T (lin. trans.) er definert over hele V ,
da er $R(T) = T(V)$ er et underrom av W .



Hvis U er et underrom av V og T er def. over hele U , da $T(U) = \{b \in W \text{ s.a. } \exists u \in U \text{ s.a. } T(u) = b\}$ er et underrom av W .

$$\text{rank}(T) = \dim(R(T))$$

$$\text{nullity}(T) = \dim(\ker(T))$$

$$\text{rank}(T) + \text{nullity}(T) = \dim(V)$$

$$T: V \rightarrow W$$

31. mars

Oppg. 4 MA08 våren 1995

$$\text{b) } \ker(T) = R(T) \quad \dim(\ker(T)) = \dim(R(T)) = \text{rank}(T)$$
$$\text{nullity}(T) = d$$

Dimensjonsteoremet:

$$\text{rank}(T) + \text{nullity}(T) = \dim(V)$$

$$\dim V = 2d, \text{ dvs. partall}$$

c) Oppgitt: $\dim(V) = 2d, d \geq 1.$ $T: V \rightarrow W$
Vi må konstruere en T s.a. $\ker(T) = R(T).$

Anta at v_1, v_2, \dots, v_{2d} er en basis for V .

generelt $\left\{ \begin{aligned} v &= c_1 v_1 + \dots + c_n v_n \\ T(v) &= T(c_1 v_1 + \dots + c_n v_n) \\ &= c_1 T(v_1) + \dots + c_n T(v_n) \end{aligned} \right.$

Vi vet at alle lin. trans. er fullstendig bestemt av de transformerte av basis elementene, $T(v_1), \dots, T(v_{2d})$

Vi lar $T(v_1) = v_{d+1}, T(v_2) = v_{d+2}, \dots, T(v_d) = v_{2d},$
 $T(v_{d+1}) = 0, \dots, T(v_{2d}) = 0$

$\begin{matrix} (v_1), v_2 & & v_d, \\ \searrow & & \searrow \\ v_{d+1}, v_{d+2}, & \dots & v_{2d} \end{matrix}$

Dette gir

$$R(T) = \text{span} \{ T(v_1), \dots, T(v_{2d}) \}$$

$$= \text{span} \{ T(v_1), \dots, T(v_d) \}$$

$$= \text{span} \{ v_{d+1}, \dots, v_{2d} \}$$

$$\dim(R(T)) = \text{rank}(T) = d \quad (\text{antall vektorer})$$

$$\ker(T) = \{ x : T(x) = 0 \}$$

hvis $v = \lambda_{d+1} v_{d+1} + \dots + \lambda_{2d} v_{2d}$

da er $T(v) = 0 \Rightarrow v \in \ker(T)$

da er $\text{span} \{ v_{d+1}, \dots, v_{2d} \} \subset \ker(T)$

Dimensjonsteoremet sier: $\dim(\ker(T)) = \dim V - \text{rank}(T)$
 $= 2d - d = d$

$\Rightarrow \text{span}\{v_{d+1}, \dots, v_{2d}\} = \ker(T)$

maa. $\ker(T) = R(T)$. så T eksisterer.