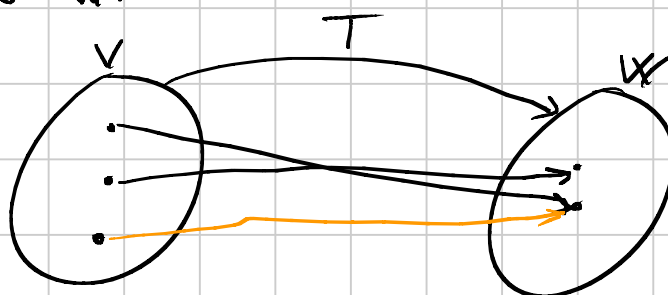


8.3 Invers av lineære transformasjoner



HØGSKOLEN
I SØR-TRØNDELAG

Def. En lineær transformasjon $T: V \rightarrow W$ kalles **en-til-en** (injektiv, en-entydig) hvis den avbilder distinkte vektorer av V til distinkte vektorer av W .



Eksempel 1: $T: P_n \rightarrow P_{n+1}$
 $T(p) = xp(x)$, er en en-til-en trans.

bevis: $p(x) = c_0 + c_1x + \dots + c_nx^n$

$$q(x) = d_0 + d_1x + \dots + d_nx^n$$

$p \neq q$, dvs. for minst en indeks i har vi $c_i \neq d_i$.

Vil vise at $T(p) \neq T(q)$.

$$T(p) = c_0x + c_1x^2 + \dots + c_nx^{n+1}$$

$$T(q) = d_0x + d_1x^2 + \dots + d_nx^{n+1}$$

og dermed $T(p) \neq T(q)$ fordi koeff. er de samme.

Teorem 8.3.1

Hvis $T: V \rightarrow W$ er en lineær transformasjon da er følgende påstander ekvivalente.

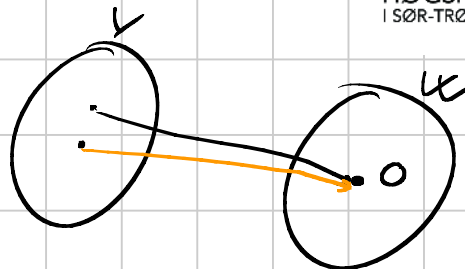


HØGSKOLEN
I SØR-TRØNDELAG

a) T er en-til-en

b) $\ker(T) = \{0\}$

c) $\text{nullity}(T) = 0$



Bevís

$a \Rightarrow b$: Anta T en-til-en. Anta $v \in \ker(T)$, da $T(v) = 0$

Samtidig $T(0) = 0$ (gjelder for alle lin. trans.)

og da må $v = 0$, ellers er $v \neq 0$ og

$$T(v) = T(0) = 0,$$

da er T ikke en-til-en.

$b \Rightarrow a$ = kan vises

Eksempel (Bruk av Teorem 8.3.1 - Eksamen MNFMA108 nov. 2001)

La V være vektorrom av alle polynomer på formen $f(x) = a + bx^2$, $a, b \in \mathbb{R}$

$$\text{La } T: V \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad T(f) = \begin{pmatrix} f(0) \\ f(1) \end{pmatrix}.$$

Vis at T er en-til-en lineær transformasjon.

Løsning: (Vis selv at T er en lin. transf.)

$$\ker(T) = \left\{ f : T(f) = \begin{pmatrix} f(0) \\ f(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ f : \begin{pmatrix} a \\ a+b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \{ f(x) = a + bx^2 : a=0, b=0 \} = \{ f : f(x)=0 \}$$

$$= \{ 0 \text{ polynom} \}$$

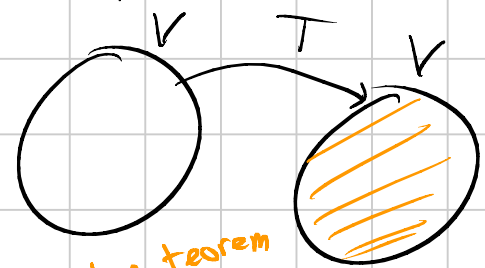
siden $\ker(T) = \{0\}$ er T en-til-en. (ved T. 8.3.1)

□

Teorem 8.3.2: V endelig-dimensjonalt vektorrom.

$T: V \rightarrow V$ lineær operator.

$$T \text{ en-til-en} \Leftrightarrow R(T) = V$$



Bævis T en-til-en $\Leftrightarrow \ker(T) = \{0\} \Leftrightarrow \dim V = \dim(R(T))$
 $\Leftrightarrow R(T) = V \quad (R(T) \subset V)$

Invers av en lineær transformasjon.

Def. $T: V \rightarrow W$ lin. transformasjon. $R(T) \subset W$

Hvis det fins en \tilde{T} lin.-trans.

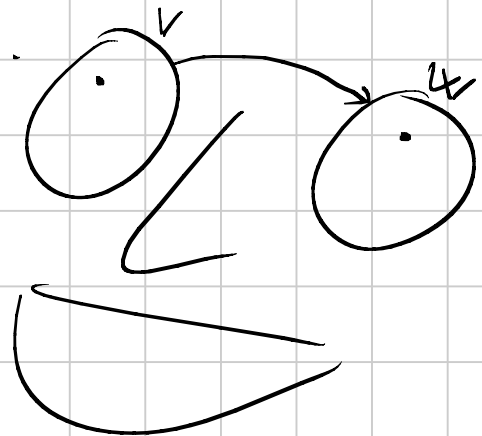
slik at

$$\tilde{T} = R(T) \rightarrow V \text{ og}$$

$$\tilde{T}(T(v)) = v \text{ for alle } v \in V$$

Da kalles \tilde{T} den inverse av T

$$\text{og } \tilde{T} = T^{-1}$$



Merk: T^{-1} eksisterer for en gitt lin. trans. $\Leftrightarrow T$ er en-til-en
 (Bevis "by handkraving")

Eksempel $T: V \rightarrow \mathbb{R}^2$ $V = \{f(x) = a + bx^2, a, b \in \mathbb{R}\}$
 $T(f) = \begin{pmatrix} f(0) \\ f(1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ a+b \end{pmatrix}$ er en-til-en $\Rightarrow \exists$ invers.

$$T^{-1}: R(T) \rightarrow V, \quad R(T) = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ a+b \end{pmatrix}, a, b \in \mathbb{R} \right\} = \mathbb{R}^2$$

$$T^{-1}: \mathbb{R}^2 \rightarrow V \quad T^{-1} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \alpha + (\beta - \alpha)x^2$$

sjekk! $T^{-1}(T(f)) = f$

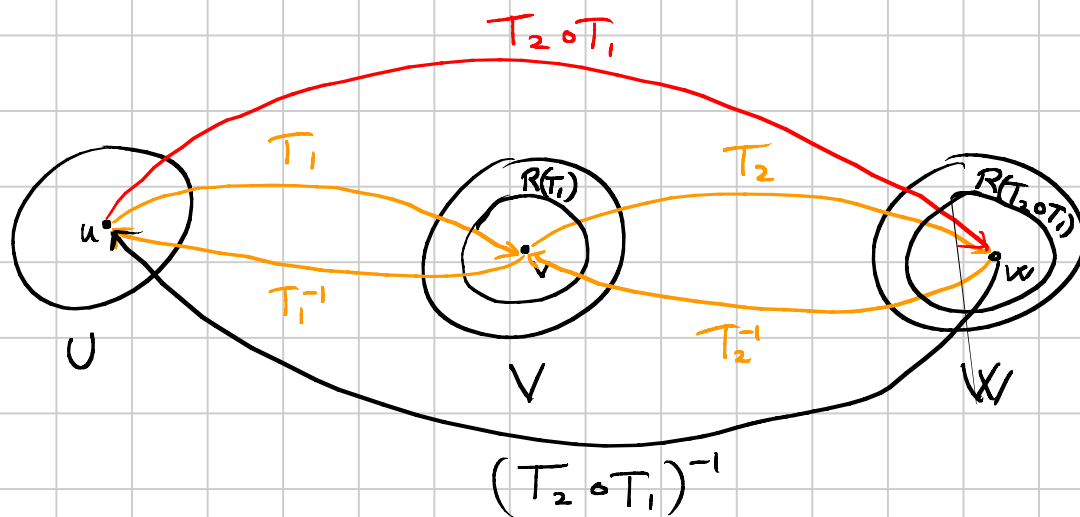
□

Teorem 8.3.3: Invers av komposisjonen av T_1 og T_2

$T_1: U \rightarrow V$, $T_2: V \rightarrow W$ er en-til-en

a) $T_2 \circ T_1$ er en-til-en

b) $(T_2 \circ T_1)^{-1} = T_1^{-1} \circ T_2^{-1}$



Oppgave 8.3.12 b) $T_{1,2}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$T_1(x, y) = (x+y, x-y), \quad T_2(x, y) = (2x+y, x-2y)$$

(a) vises at T_1 og T_2 er en-til-en

Finn $T_1^{-1}(x, y)$, $T_2^{-1}(x, y)$ og $(T_2 \circ T_1)^{-1}$.

$$T_1^{-1}(a, b) = (x, y) \Leftrightarrow (a, b) = T_1(x, y) = (x+y, x-y)$$

$$a = x+y \Leftrightarrow x = \frac{a+b}{2}$$

$$b = x-y \quad y = \frac{a-b}{2}$$

$$T_1^{-1}(a, b) = \left(\frac{a+b}{2}, \frac{a-b}{2} \right), \text{ tilsvarende}$$

$$T_2^{-1}(a, b) = \left(\frac{b+2a}{5}, \frac{a-2b}{5} \right)$$

$$(T_2 \circ T_1)^{-1} = T_1^{-1} \circ T_2^{-1}$$

$$T_1^{-1} \circ T_2^{-1}(x, y) = T_1^{-1}(T_2^{-1}(x, y)) = \left(\frac{3a-b}{10}, \frac{a+3b}{10} \right)$$

$$= T_1^{-1}\left(\frac{b+2a}{5}, \frac{a-2b}{5}\right) = \left(\frac{\frac{b+2a}{5} + \frac{a-2b}{5}}{2}, \frac{\frac{b+2a}{5} - \frac{a-2b}{5}}{2} \right)$$