

# MA2501 Numeriske metoder

Vår 2009

## Løsningsforslag øving 4.

### Oppgave 1

- b) Matrisen  $A$ 's egenverdier og egenvektorer er gitt ved

$$\begin{aligned}\lambda_1 &= 18, & v^{(1)} &= [0, 1, 1]^T \\ \lambda_2 &= 6, & v^{(2)} &= [2, 1, -1] \\ \lambda_3 &= 3, & v^{(3)} &= [-1, 1, -1]\end{aligned}$$

slik at egenvektoren som korresponderer til den største egenvektoren har 0 som første element. Å velge  $\varphi(x) = x_1$  (se s. 361) er dermed ikke et spesielt klokt valg. Velg heller  $\varphi(x) = x_2$  for dette eksempelet. Et mer generelt valg er gitt i vedlagte kode.

Se nå på eksempelet med startverdi  $x^{(0)} = [1, 0, 0] = v^{(2)} - v^{(3)}$ . Så startverdien har ingen komponent av egenvektoren  $v^{(1)}$  og potensmetoden konvergerer mot den nest største egenverdien  $\lambda_2$  i stedet for  $\lambda_1$ . Men pga. avrundingsfeil vil en likevel få inn et liten komponent av  $v^{(1)}$ , som vokser og før eller siden vil dominere løsningen.

### Oppgave 2

- a) Kardinalfunksjonene er gitt ved

$$\begin{aligned}l_0(x) &= \frac{x-2}{0-2} \cdot \frac{x-3}{0-3} \cdot \frac{x-4}{0-4} = -\frac{1}{24}(x-2)(x-3)(x-4) \\ l_1(x) &= \frac{x-0}{2-0} \cdot \frac{x-3}{2-3} \cdot \frac{x-4}{2-4} = \frac{1}{4}x(x-3)(x-4) \\ l_2(x) &= \frac{x-0}{3-0} \cdot \frac{x-2}{3-2} \cdot \frac{x-4}{3-4} = -\frac{1}{3}x(x-2)(x-4) \\ l_3(x) &= \frac{x-0}{4-0} \cdot \frac{x-2}{4-2} \cdot \frac{x-3}{4-3} = \frac{1}{8}x(x-2)(x-3).\end{aligned}$$

Interpolasjonspolynomet blir:

$$\begin{aligned}p(x) &= -\frac{7}{24}(x-2)(x-3)(x-4) + \frac{11}{4}x(x-3)(x-4) \\ &\quad - \frac{28}{3}x(x-2)(x-4) + \frac{63}{8}x(x-2)(x-3).\end{aligned}$$

c) Teorem 1, s. 128 sier at det er et og bare et polynom av grad  $n$  eller mindre som interpolerer  $n+1$  punkter. Men polynomet  $q$  er av grad 4.

d) Vi skal finne et polynom av grad 3 eller mindre som oppgryller

$$p(0) = 1, \quad p(1) = 0, \quad p'(0) = 0, \quad p'(-1) = -1 \quad (1)$$

Vi forsøker med et kubisk polynom

$$q(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d,$$

med derivert

$$q'(x) = 3ax^2 + 2bx + c.$$

De fire kravene (1) gir opphav til likningssystemet

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & -2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

som har løsning  $a = -3/5, b = -2/5, c = 0, d = 1$ . Polynomet

$$q(x) = -\frac{3}{5}x^3 - \frac{2}{5}x^2 + 1$$

tilfredsstiller altså kravene i oppgaven.

### Oppgave 3

Vi løser oppgave 4.2.13 fra læreboka, og skal approksimere funksjonen  $f(x) = \cos x$  med et interpolasjonspolynom  $p_n(x)$  av grad  $n$  på  $n+1$  ekvidistante (jevnt fordelte) noder i intervallet  $[0, 1]$ .

Vi skal begynne med å bestemme nøyaktigheten til approksimasjonen. Teorem 1 på side 156 i læreboka (C. og K.) gir for interpolasjonsfeilen

$$f(x) - p_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi) \prod_{i=0}^n (x - x_i) \quad (2)$$

der  $x_0, \dots, x_n$  er interpolasjonsnodene og  $\xi \in [0, 1]$ . Våre interpolasjonsnoder er ekvidistante, så med Lemma 1 på side 157 får vi

$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{M}{4(n+1)} (\xi) \left( \frac{1}{n} \right)^{n+1}, \quad (3)$$

der  $M = \max_{\zeta \in [0, 1]} |f^{(n+1)}(\zeta)| = 1$  (for alle  $n \geq 0$ ). Dermed har vi

$$|\cos x - p_n(x)| \leq \frac{1}{4(n+1)n^{n+1}}. \quad (4)$$

Oppgaven spør etter nøyaktigheten når  $n = 9$ . Innsatt i (4) får vi

$$|\cos x - p_9(x)| \leq \frac{1}{40 \cdot 9^{10}} \approx 0.72 \cdot 10^{-11} \quad (5)$$

for  $x \in [0, 1]$ .

Til sist skal vi bestemme for hvilke  $n$  likning (4) gir en feil mindre enn  $10^{-7}$ . Vi vet at  $n$  kan velges mindre enn eller lik 9. Vi prøver oss med  $n = 6$  og  $n = 7$  og får

$$|\cos x - p_6(x)| \leq \frac{1}{28 \cdot 6^7} \approx 1.28 \cdot 10^{-7} \quad (6)$$

$$|\cos x - p_7(x)| \leq \frac{1}{32 \cdot 7^8} \approx 5.42 \cdot 10^{-9} < 10^{-7}. \quad (7)$$

Vi velger altså  $n = 7$ .

#### Oppgave 4

- a) At  $T_0(x) = 1$  og  $T_1(x) = x$  ser vi ved innsetting. For  $n > 1$  introduser  $\theta = \arccos(x)$  slik at

$$T_n(\theta(x)) \equiv T_n(\theta) = \cos(n\theta), \quad \text{med } \theta \in [0, \pi].$$

Det gir

$$\begin{aligned} T_{n+1}(\theta) &= \cos(n\theta) \cos(\theta) - \sin(n\theta) \sin(\theta) \\ T_{n-1}(\theta) &= \cos(n\theta) \cos(\theta) + \sin(n\theta) \sin(\theta) \end{aligned}$$

slik at

$$T_{n+1}(\theta) = 2 \cos(n\theta) \cos(\theta) - T_{n-1}(\theta)$$

eller

$$T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x).$$

- b) Plottingen kan gjøres rett frem som beskrevet i oppgaveteksten, men hva er det egentlig vi observerer?

Vi husker at uttrykket for interpolasjonsfeilen kan skrives som

$$f(x) - p_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi) \underbrace{\prod_{i=0}^n (x - x_i)}_{=w_n(x)},$$

når  $f$  er  $n+1$  ganger deriverbar på intervallet  $[a, b]$  og  $x, \xi \in [a, b]$ . Dermed har vi

$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{M}{(n+1)!} \left( \max_{t \in [a,b]} |w_n(t)| \right)$$

der  $M = \max_{\xi \in [a,b]} |f^{(n+1)}(\xi)|$ . For en generell funksjon  $f(x)$  vil vi ikke kunne kontrollere  $M$ . Imidlertid ser vi at valget av interpolasjonsnoder også har en innvirkning på feilen, og vi ønsker å velge nodene slik at  $\max_{t \in [a,b]} |w_n(t)|$  minimeres.

$n$	$x_i = \cos\left(\frac{2i+1}{2n+2}\pi\right)$	$x_i = \cos\left(\frac{i\pi}{n}\right)$	$x_i = -1 + \frac{2i}{n}$
5	3.125E - 2	6.250E - 2	6.923E - 2
10	9.766E - 4	1.929E - 3	8.532E - 3
15	3.052E - 5	6.104E - 5	1.346E - 3
20	9.537E - 7	1.902E - 6	2.337E - 4
25	2.980E - 8	5.961E - 8	4.272E - 5
30	9.313E - 10	1.860E - 9	8.064E - 6
35	2.910E - 11	5.821E - 11	1.556E - 6
40	9.095E - 13	1.818E - 12	3.048E - 7

Tabell 1:  $\max_{t \in [-1,1]} |w_n(t)|$  for ulike verdier av  $n$  og ulike valg av interpolasjonsnoder

Tabell 1 viser  $\max_{t \in [a,b]} |w_n(t)|$  for ulike verdier av  $n$  for de tre valgene av interpolasjonsnoder som var foreslått i oppgaven. Vi ser at Chebychev-nodene gir best resultater, og dermed lavest interpolasjonsfeil. Vi ser også at de tilnærmede Chebychev-nodene  $\cos(i\pi/n)$  gir gode resultater. Interpolasjonsfeilen blir dermed ikke dramatisk mye større dersom vi ikke treffer Chebychev-nodene eksakt.

De ekvidistante punktene gir langt større maksimalverdi, og dermed større interpolasjonsfeil, enn de to foregående valgene. Spesielt blir dette tydelig for store  $n$ .

Konklusjonen er at vi bør velge Chebychev-noder eller tilnærmede Chebychev-noder dersom vi står fritt til å velge interpolasjonsnoderne.