

Ting du bør kunne skrive ned uten å konsentrere deg så veldig hardt

Det er ingen hjelpemidler på eksamen i TMA4111, så derfor er man pent nødt til å huske en del ting. Det er litt arbeid, men det å huske noe er for de fleste en grei lakmustest på om du har skjønnet det, for det er ikke mulig å pugge hele pensum uten å forstå noe som helst.

For hver av de grå boksene i denne filen bør du klarer å lage omtrent en A4-side; fyll siden på din egen måte med teoremer, eksempler, figurer og logiske implikasjonsrekker.

Bruk penn og papir, ikke tablet eller datamaskin, for da husker du antagelig mye bedre:

<https://neurosciencenews.com/hand-writing-brain-activity-18069/>

Funksjoner fra \mathbb{R}^n til \mathbb{R}^m

Derivasjon

La $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ være gitt ved

$$F(x) = \begin{bmatrix} F_1(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ F_2(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \vdots \\ F_m(x_1, x_2, \dots, x_n) \end{bmatrix}$$

Da er

$$F'(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_1} & \frac{\partial F_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x_1} & \frac{\partial F_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_2}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial F_m}{\partial x_1} & \frac{\partial F_m}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_m}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

Denne kalles gjerne Jacobimatrisen til F .

Viktig spesialtilfelle I

Dersom $z : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$, skriver vi \dot{z} istedet for z' , og

$$\dot{z} = \begin{bmatrix} \dot{z}_1 \\ \dot{z}_2 \\ \vdots \\ \dot{z}_m \end{bmatrix}$$

Vektoren \dot{z} er tangenten til kurven z .

Viktig spesialtilfelle II

Dersom $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, skriver vi

$$\nabla f = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1} \quad \frac{\partial f}{\partial x_2} \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_n} \right]$$

Komponent k i denne vektoren angir stigningen i retningen til x_k . Dersom du ønsker stigningen i en vilkårlig retning gitt av enhetsvektoren v , er denne gitt ved

$$v \cdot \nabla f$$

Viktig spesialtilfelle III

Dersom $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, kan vi beregne

$$\det F'(x)$$

som kalles Jacobideterminanten. Denne forteller noe om hvor mye F krymper eller utvider områder i \mathbb{R}^n , og dukker opp som volumkompensasjon når F brukes som variabelskifte i multiple integraler.

Kjerneregelen i flere variable

La $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ og $G : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^n$ og $H = F(G)$. Da er H' gitt ved matriseproduktet

$$H' = F'(G) G'$$

To viktige koordinattransformasjoner

Funksjoner fra $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ kalles i noen tilfeller koordinattransformasjon, for eksempel i forbindelse med variabelskift i multiple integraler. To viktige transformasjoner er sylindervektor $(r, \theta, h) \rightarrow (x_1, x_2, x_3)$:

$$x_1 = r \cos \theta$$

$$x_2 = r \sin \theta$$

$$x_3 = h$$

og kulekoordinater $(r, \theta, \phi) \rightarrow (x_1, x_2, x_3)$:

$$x_1 = r \cos \theta \sin \phi$$

$$x_2 = r \sin \theta \sin \phi$$

$$x_3 = r \cos \phi$$

Integraler

Buelengden til en parametrisert kurve

En kurve \mathcal{C} i \mathbb{R}^n parametrisert ved $z : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^n$ har buelengde

$$\int_{\mathcal{C}} ds = \int_a^b \|\dot{z}(t)\| dt$$

Linjeintegral over skalarfelt

Dersom en kurve \mathcal{C} i \mathbb{R}^n er parametrisert ved $z : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^n$, er linjeintegralet til $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ over \mathcal{C} gitt ved

$$\int_{\mathcal{C}} f ds = \int_a^b f(z(t)) \|\dot{z}(t)\| dt$$

Man kan ved kjerneregelen vise at dette integralet ikke avhenger av hvilken parametrisering z man har valgt for \mathcal{C} . Du bør tenke på \mathcal{C} som en tråd med massetetthet f . Integralet blir da trådens totale masse. (Eller brukde og planktontetthet og totalt næringsinntak.)



Greg Skomal / NOAA Fisheries Service

Linjeintegral over vektorfelt

Dersom en kurve \mathcal{C} i \mathbb{R}^n er parametrisert ved $z : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^n$, er linjeintegralet til $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ over \mathcal{C} gitt ved

$$\int_{\mathcal{C}} F \cdot ds = \int_a^b F(z(t)) \cdot \dot{z}(t) dt$$

Dette integralet har fremkommet ved å stappe tangentialkomponenten

$$F(z(t)) \cdot \frac{\dot{z}(t)}{\|\dot{z}(t)\|}$$

inn i formelen for linjeintegral over skalarfelt. Du bør tenke på F som en kraft, og på integralet som det totale arbeidet F gjør på en partikkel som reiser langs \mathcal{C} .

Overflatearealet til en parametrisert flate

En flate \mathcal{S} parametrisert ved $z : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ har overflateareal

$$\iint_{\mathcal{S}} dS = \iint_D \left\| \frac{\partial z}{\partial x_1} \times \frac{\partial z}{\partial x_2} \right\| dx$$

Her er \iint_D et vanlig dobbeltintegral over området $D \in \mathbb{R}^2$, altså definisjonsmengden til z . Kryssproduktet er $\frac{\partial z}{\partial x_1} \times \frac{\partial z}{\partial x_2}$ er en normalvektor til flaten \mathcal{S} .

Flateintegral over skalarfelt

Dersom en flate \mathcal{S} er parametrisert ved $z : D \rightarrow \mathbb{R}^3$, er flateintegralet til $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ gitt ved

$$\iint_{\mathcal{S}} f dS = \iint_D f(z(x)) \left\| \frac{\partial z}{\partial x_1} \times \frac{\partial z}{\partial x_2} \right\| dx$$

Også her bør du tenke på f som massetetthet og integralet som flaten \mathcal{S} sin totale masse.

Flateintegral over vektorfelt

Dersom en flate \mathcal{S} er parametrisert ved $z : D \rightarrow \mathbb{R}^3$, er flateintegralet til $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ gitt ved

$$\iint_{\mathcal{S}} F \cdot dS = \iint_D F(z(x)) \cdot \frac{\partial z}{\partial x_1} \times \frac{\partial z}{\partial x_2} dx$$

Dette integralet har fremkommet ved å stappe normalkomponenten

$$F(z(x)) \cdot \frac{\frac{\partial z}{\partial x_1} \times \frac{\partial z}{\partial x_2}}{\left\| \frac{\partial z}{\partial x_1} \times \frac{\partial z}{\partial x_2} \right\|}$$

inn i formelen for flateintegral over skalarfelt. Du bør tenke på F som strømmingen i en væske, og på integralet om den totale flyten gjennom flaten \mathcal{S} . Hvis du liker elektromagnetisme, bør du heller tenke på F som elektrisk felt, og på integralet som elektrisk fluks gjennom flaten \mathcal{S} .

Vektorkalkulus

Divergensteoremet

Dersom $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ er kontinuerlig deriverbar og $\Omega \in \mathbb{R}^3$ har stykkvis glatt overflate, er

$$\iiint_{\Omega} \nabla \cdot F = \iint_{\partial\Omega} F \cdot dS$$

Stokes teorem

Dersom $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ er kontinuerlig deriverbar og $\Omega \in \mathbb{R}^3$ er en glatt orientert flate med glatt rand $\partial\Omega$, er

$$\iint_{\Omega} \nabla \times F = \int_{\partial\Omega} F \cdot dS$$

Fouriertransform**Fouriertransform**

Fouriertransformen til et signal x er

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-i\omega t} dt$$

Laplacestransform**Laplacestransform**

Laplacestransformen til et signal x er

$$X(s) = \int_0^{\infty} x(t)e^{-st} dt.$$