

# Systemer av lineære differensiallikninger



$$x'_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n$$

$$x'_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n$$

$\vdots$

$$x'_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n$$

Koeffisientene  $a_{ij}$  er konstanter. Hver  $x_i$  er en ukjent funksjon av  $t$ .

## Vektorfunksjoner

$$\mathbf{x}(t) = \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{bmatrix} \quad \text{Da er} \quad \mathbf{x}'(t) = \begin{bmatrix} x'_1(t) \\ x'_2(t) \\ \vdots \\ x'_n(t) \end{bmatrix}$$

Kan skrive systemet

$$\begin{aligned} x'_1 &= a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ x'_2 &= a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ &\vdots \\ x'_n &= a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n \end{aligned}$$

som  $\mathbf{x}' = A\mathbf{x}$ .

## Eksempel



$$x_1' = 2x_1 + 0x_2$$

$$x_2' = 0x_1 - 5x_2$$

Løsning:

$$x_1(t) = c_1 e^{2t}$$

$$x_2(t) = c_2 e^{-5t}$$

$$\mathbf{x}(t) = \begin{bmatrix} c_1 e^{2t} \\ c_2 e^{-5t} \end{bmatrix}$$

## Løsning ved diagonalisering



- Gitt system  $\mathbf{x}' = A\mathbf{x}$ , der  $A$  diagonaliserbar:  $A = PDP^{-1}$ .
- Får  $\mathbf{x}' = PDP^{-1}\mathbf{x}$ .
- Gang med  $P^{-1}$  på begge sider:  $P^{-1}\mathbf{x}' = DP^{-1}\mathbf{x}$
- La  $\mathbf{y} = P^{-1}\mathbf{x}$ . Da er  $\mathbf{y}' = P^{-1}\mathbf{x}'$ .
- Løs systemet  $\mathbf{y}' = D\mathbf{y}$  (lett!)
- Finn  $\mathbf{x}$  ved hjelp av  $\mathbf{y}$ -løsningen:  $\mathbf{x} = P\mathbf{y}$ .

## Løsning ved diagonalisering

Gitt system  $\mathbf{x}' = A\mathbf{x}$ , der  $A$  diagonaliserbar  $n \times n$ -matrise, altså  $A = PDP^{-1}$ , der

$$P = [\mathbf{v}_1 \quad \mathbf{v}_2 \quad \cdots \quad \mathbf{v}_n] \quad \text{og} \quad D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

( $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$  er lineært uavhengige egenvektorer for  $A$ , og  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  er de tilhørende egenverdiene)

Da har systemet generell løsning

$$\mathbf{x}(t) = c_1 \mathbf{v}_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 \mathbf{v}_2 e^{\lambda_2 t} + \cdots + c_n \mathbf{v}_n e^{\lambda_n t}$$

## Eksempel

Vil løse systemet

$$\mathbf{x}' = \begin{bmatrix} 4 & -5 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{x}$$

Finner egenverdier og egenvektorer for matrisen  $\begin{bmatrix} 4 & -5 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$ :

$$\lambda_1 = 6 \qquad \mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} -5 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\lambda_2 = -1 \qquad \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Generell løsning:

$$\mathbf{x}(t) = c_1 \begin{bmatrix} -5 \\ 2 \end{bmatrix} e^{6t} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} e^{-t}$$

## Komplekse egenverdier

Hvis  $A$  diagonaliserbar med komplekse egenverdier/-vektorer, får vi kompleks generell løsning av  $\mathbf{x}' = A\mathbf{x}$ .

Komplekse egenverdier  $\lambda_1 = a + bi$  og  $\lambda_2 = a - bi$  med egenvektorer  $\mathbf{v}_1$  og  $\mathbf{v}_2$  gir løsninger

$$\mathbf{x}_1 = \mathbf{v}_1 e^{\lambda_1 t}$$

$$\mathbf{x}_2 = \mathbf{v}_2 e^{\lambda_2 t}$$

Da er  $\operatorname{Re} \mathbf{x}_1$  og  $\operatorname{Im} \mathbf{x}_1$  reelle løsninger:

$$\operatorname{Re} \mathbf{x}_1 = ((\operatorname{Re} \mathbf{v}_1)(\cos bt) - (\operatorname{Im} \mathbf{v}_1)(\sin bt)) e^{at}$$

$$\operatorname{Im} \mathbf{x}_1 = ((\operatorname{Re} \mathbf{v}_1)(\sin bt) + (\operatorname{Im} \mathbf{v}_1)(\cos bt)) e^{at}$$

## Dagens pensum



- **Lay 5.7** *Applications to Differential Equations*, s. 329–335
- **Polking 4.2** *Second-Order Equations and Systems*, s. lxiv–lxvii