

Estimatorer

- ▶ Def: En observerbar funksjon av stokastiske variabler kalles en observator (eng: statistic)
- ▶ Evaluering av estimatorer:
 - ▶ situasjon: To estimatorer for θ : $\hat{\theta}_1$ og $\hat{\theta}_2$
 - ▶ spørsmål: Hvilken estimator er best?
 - ▶ ide: tenker oss at vi gjentar forsøket/målingene (uendelig) mange ganger
 - ▶ foretrekker den estimatoren som vanligvis treffer nærmest den sanne verdien θ
 - ▶ MEN, vi gjør forsøket/målingene bare en gang!

Estimatorer

- ▶ Def: En observerbar funksjon av stokastiske variabler kalles en observator (eng: statistic)
- ▶ Evaluering av estimatorer:
 - ▶ situasjon: To estimatorer for θ : $\hat{\theta}_1$ og $\hat{\theta}_2$
 - ▶ spørsmål: Hvilken estimator er best?
 - ▶ ide: tenker oss at vi gjentar forsøket/målingene (uendelig) mange ganger
 - ▶ foretrekker den estimatoren som vanligvis treffer nærmest den sanne verdien θ
 - ▶ MEN, vi gjør forsøket/målingene bare en gang!
- ▶ Def: En observator $\hat{\theta}$ er en forventningsrett (unbiased) estimator for θ dersom $E[\hat{\theta}] = \theta$. Hvis ikke er $\hat{\theta}$ forventningsskjev (biased)
- ▶ Def: Av flere forventningsrette estimatorer for θ sier vi at den med minst varians er mest effisient

Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_n tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Naturlige estimatorer:

$$\hat{\mu}_1 = \bar{X} \text{ (gjennomsnitt)} \quad \text{og} \quad \hat{\mu}_2 = \tilde{X} \text{ (empirisk median)}$$

Illustrasjon ved simulering

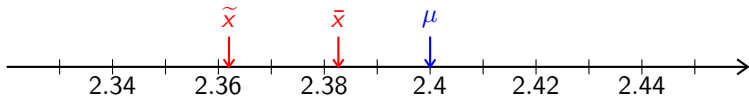
► Situasjon:

- X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
- Verdien til μ er ukjent.
- Skal estimere (anslå) verdien til μ .

► Generer observasjoner $X_i \sim n(x_i; 2.4, 0.1)$.

2.480, 2.262, 2.560, 2.281, 2.503, 2.362, 2.258, 2.282, 2.456

$$\bar{x} = 2.3827 \quad \text{og} \quad \tilde{x} = 2.362$$

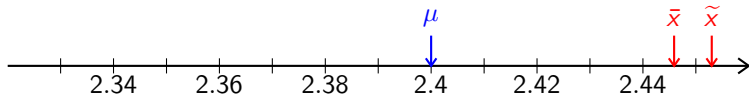


Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Generer observasjoner $X_i \sim n(x_i; 2.4, 0.1)$.

2.482, 2.407, 2.415, 2.406, 2.480, 2.453, 2.512, 2.331, 2.527

$$\bar{x} = 2.4459 \quad \text{og} \quad \tilde{x} = 2.453$$

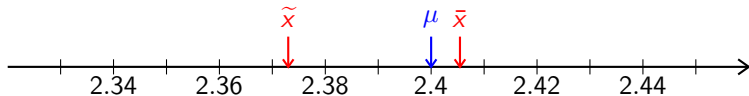


Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Generer observasjoner $X_i \sim n(x_i; 2.4, 0.1)$.

2.464, 2.277, 2.547, 2.393, 2.373, 2.369, 2.321, 2.369, 2.536

$$\bar{x} = 2.4054 \quad \text{og} \quad \tilde{x} = 2.373$$

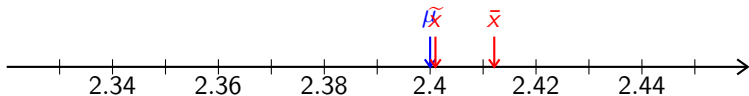


Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Generer observasjoner $X_i \sim n(x_i; 2.4, 0.1)$.

2.544, 2.401, 2.465, 2.430, 2.389, 2.461, 2.330, 2.325, 2.364

$$\bar{x} = 2.4121 \quad \text{og} \quad \tilde{x} = 2.401$$

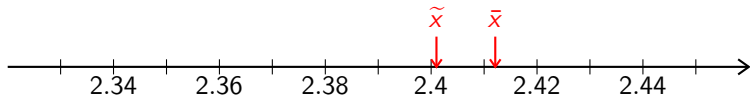


Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Observerer verdier for X_1, X_2, \dots, X_9 .

2.544, 2.401, 2.465, 2.430, 2.389, 2.461, 2.330, 2.325, 2.364

$$\bar{x} = 2.4121 \quad \text{og} \quad \tilde{x} = 2.401$$

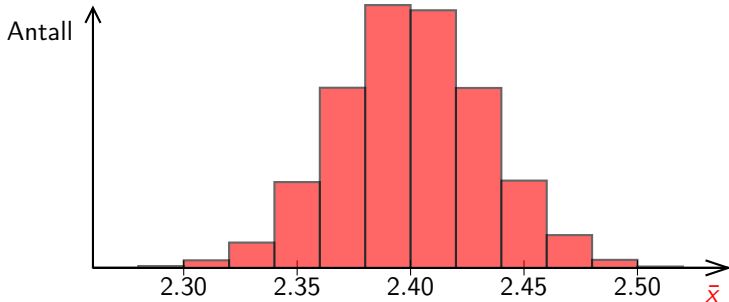


Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Gjentar forsøket 10 000 ganger.
 - ▶ Lager histogram over de 10 000 verdiene av \bar{x} og \tilde{x} .

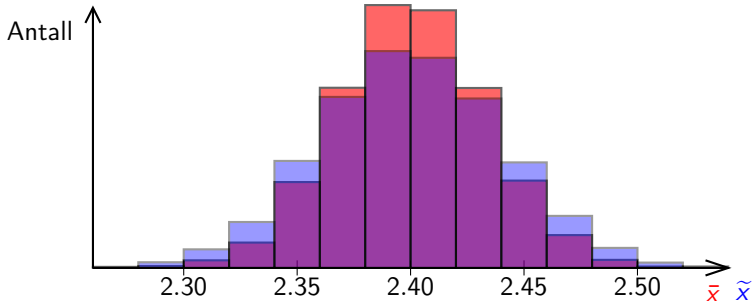
Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Gjentar forsøket 10 000 ganger.
 - ▶ Lager histogram over de 10 000 verdiene av \bar{x} og \tilde{x} .



Illustrasjon ved simulering

- ▶ Situasjon:
 - ▶ X_1, X_2, \dots, X_9 tilfeldig utvalg fra $n(x; \mu, \sigma)$ -populasjonen.
 - ▶ Verdien til μ er ukjent.
 - ▶ Skal estimere (anslå) verdien til μ .
- ▶ Gjentar forsøket 10 000 ganger.
 - ▶ Lager histogram over de 10 000 verdiene av \bar{x} og \tilde{x} .



Oppsummering

- ▶ Krav til en god estimator:
 - ▶ Estimatoren skal være forventningsrett,

$$E(\hat{\theta}) = \theta.$$

- ▶ Variansen til estimatoren skal være minst mulig,

$$\text{Var}(\hat{\theta}) \text{ minst mulig.}$$

Oppsummering

- ▶ Krav til en god estimator:
 - ▶ Estimatoren skal være forventningsrett,

$$E(\hat{\theta}) = \theta.$$

- ▶ Variansen til estimatoren skal være minst mulig,

$$\text{Var}(\hat{\theta}) \text{ minst mulig.}$$

- ▶ Merk: Vi kan sjekke disse kravene uten å kjenne den sanne verdien til θ .