

Numerisk lineær algebra: Del 2.

Grunnlagstetri i lineær algebra.

Def: Et (reelt) vektorrom består av en mengde V , og to operasjoner: addisjon og skalar multiplikasjon slik at

$$x + y \in V \quad \forall x, y \in V \\ \alpha \cdot x \in V, \quad \forall x \in V, \quad \alpha \in \mathbb{R}. \quad (\alpha \text{ kalles en skalar})$$

(Se. f.eks. forelesningsnotatene i Matematikk 3 for en fullstendig definisjon).

- Eks:
- a) $V = \mathbb{R}^n$ (n -dimensjonale vektorer)
 - b) $V = \mathbb{R}^{n \times m}$ ($n \times m$ matriser)
 - c) $V = \mathbb{P}_n$ (polynomer av grad $\leq n$)
 - d) $V = C[a, b]$ (kontinuerlige funksjoner på $[a, b]$)

Hvis et sett med vektorer $\{v_i\}_{i=1}^q$ i V er lineært uavhengige (lu)

hvis

$$\sum_{i=1}^q a_i v_i = 0 \iff a_i = 0, \quad i = 1, \dots, q. \quad (a_i \in \mathbb{R})$$

med andre ord: En vektor kan ikke uttrykkes som en lineær kombinasjon av de andre.

Dersom det fins et sett av lineært uavhengige vektorer $\{v_i\}_{i=1}^n$, s. a. alle $w \in V$ kan uttrykkes på formen

$$w = \sum_{i=1}^n a_i v_i \quad (a_i \in \mathbb{R})$$

så sier vi at $\{v_i\}_{i=1}^n$ er en basis for V , og V er n -dimensionalt.

Notasjon

$$V = \text{span} \{v_i\}_{i=1}^n$$

Eks: $V = \mathbb{R}^3 = \text{span} \{e_i\}_{i=1}^3$, $e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad e_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad e_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

Normerte rom:

En norm kan tenkes på som størrelsen av en vektor $\mathbf{v} \in V$.

Det er en funksjon $\|\cdot\| : V \rightarrow \mathbb{R}$ som for alle skalarer $\alpha \in \mathbb{R}$ og $x, y \in V$ oppfyller

$$i) \|x\| \geq 0, \text{ og } \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

$$ii) \|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$$

$$iii) \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

Trekant ulikhet.

$$\text{Eks: } V = C[a, b]. \quad f \in C[a, b]: \quad \|f\|_2 = \left(\int_a^b f^2 dx \right)^{1/2}$$

$$\|f\|_\infty = \max_{a \leq x \leq b} |f(x)|$$

- Et vektorrom utstyrt med en norm kalles et normert rom, skrives ofte som $(V, \|\cdot\|)$

Men, i denne delen av kurset er vi bare interessert i \mathbb{R}^n og $\mathbb{R}^{n \times n}$.

Normer i \mathbb{R}^n : $\vec{x} = [x_1, \dots, x_n]^T \in \mathbb{R}^n$

$$\text{Euclidisk norm: } \|\vec{x}\|_2 = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{1/2}$$

$$\text{Maksimumsnormen: } \|\vec{x}\|_\infty = \max_{i=1}^n |x_i|$$

$$\text{Summasjons norm: } \|\vec{x}\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$$

Vil disse oppfylle de tre kravene for en norm?

La oss se på den euklidske normen.

$$i) \|\vec{x}\|_2 \geq 0 \text{ er oppagt.}$$

$$\|\vec{x}\|_2^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 = 0 \Leftrightarrow x_i = 0, i = 1, \dots, n \Leftrightarrow \vec{x} = \vec{0}$$

$$ii) \|\alpha \cdot \vec{x}\|_2^2 = \sum_{i=1}^n (\alpha x_i)^2 = \alpha^2 \sum_{i=1}^n x_i^2 = \alpha^2 \|\vec{x}\|_2^2. \quad \text{Tak kvadratrotten på begge sider.}$$

$$\begin{aligned}
 \text{iii) } \|\vec{x} + \vec{y}\|_2^2 &= \sum_{i=1}^n (x_i + y_i)^2 = \sum_{i=1}^n (x_i^2 + 2x_i y_i + y_i^2) \\
 &= \|\vec{x}\|_2^2 + 2 \cdot \underbrace{\sum_{i=1}^n x_i y_i}_{\vec{x}^T \vec{y}} + \|\vec{y}\|_2^2
 \end{aligned}$$

Vi trenger Cauchy-Schwartz ulikhet (CS)

$$|\vec{x}^T \vec{y}| \leq \|\vec{x}\|_2 \cdot \|\vec{y}\|_2 \quad \forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$$

Beweis: Dette er åpenbart riktig hvis enten \vec{x} eller \vec{y} er $\vec{0}$.

Anta at $\vec{x} \neq \vec{0}$ og $\vec{y} \neq \vec{0}$. La $\alpha \in \mathbb{R}$, (foreløbig fritt valg).

$$0 \leq \|\vec{x} - \alpha \cdot \vec{y}\|_2^2 = \|\vec{x}\|_2^2 - 2\alpha \vec{x}^T \vec{y} + \alpha^2 \|\vec{y}\|_2^2$$

$$\Rightarrow 2\alpha \vec{x}^T \vec{y} \leq \|\vec{x}\|_2^2 + \alpha^2 \|\vec{y}\|_2^2$$

Velg $\alpha = \frac{\|\vec{x}\|_2}{\|\vec{y}\|_2}$, slik at ulikheten over blir

$$2 \cdot \frac{\|\vec{x}\|_2}{\|\vec{y}\|_2} \cdot \vec{x}^T \vec{y} \leq 2 \|\vec{x}\|_2^2 \Rightarrow \vec{x}^T \vec{y} \leq \|\vec{x}\|_2 \cdot \|\vec{y}\|_2$$

Gjenta argumentet med $\alpha = -\frac{\|\vec{x}\|_2}{\|\vec{y}\|_2}$, som viser at $-\vec{x}^T \vec{y} \leq \|\vec{x}\|_2 \cdot \|\vec{y}\|_2$ og CS-ulikheten er vist.

Tilbake til iii) Ved bruk CS ser vi at

$$\begin{aligned}
 \|\vec{x} + \vec{y}\|_2^2 &= \|\vec{x}\|_2^2 + 2\vec{x}^T \vec{y} + \|\vec{y}\|_2^2 \leq \|\vec{x}\|_2^2 + 2\|\vec{x}\|_2 \|\vec{y}\|_2 + \|\vec{y}\|_2^2 \\
 &= (\|\vec{x}\|_2 + \|\vec{y}\|_2)^2
 \end{aligned}$$

Ta kvadratrotten på begge sider, og trekantulikheten er bevist.

Sa: $\|\vec{x}\|_2 = (\sum x_i^2)^{1/2} = \sqrt{\vec{x}^T \vec{x}}$ er en norm.

Oppgave? Vis selv at de to andre, $\|\vec{x}\|_1$ og $\|\vec{x}\|_\infty$ oppfyller kriteriene for en norm.

Matrisenormer.

Vi kan selvsagt se på $n \times n$ -matriser bare som elementer i $\mathbb{R}^{n \times n}$, og definere matriser deretter. Men det er ofte vel så nyttig å tenke på en $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ som en linær operator $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ definert ved

$$\vec{y} = A\vec{x}.$$

En matrisenorm (eller operator norm) oppfyller betingelsene

$$i) \|A\| \geq 0, \quad \|A\| = 0 \iff A = 0$$

$$ii) \|\alpha A\| = |\alpha| \|A\|, \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$$

$$iii) \|A + B\| \leq \|A\| + \|B\|$$

$$iv) \|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$$

for alle $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

For alle vektornormene i \mathbb{R}^n fins en naturlig (inclusert) matrisenorm:

$$\|A\| = \max_{\vec{x} \neq \vec{0}} \frac{\|A\vec{x}\|}{\|\vec{x}\|} = \max_{\|\vec{x}\|=1} \|A\vec{x}\|$$

Det innebører:

$$\|A\vec{x}\| \leq \|A\| \cdot \|\vec{x}\|, \quad \forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n$$

og, det fins minst en $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$, s.a. $\|A\vec{x}\| = \|A\|$.

Oppgave: Vis at naturlige matrisenormer oppfyller betingelsene i) - iv).

Eksempel:

Den naturlige matrisenormen for $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$ er $\|\vec{x}\|_\infty = \max_i \sum_{j=1}^n |x_{ij}|$.
Hvorfor?

La $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$, $\|\vec{x}\|_\infty = 1$. Dvs. $|x_{ij}| \leq 1$, $i = 1, \dots, n$
og det fins minst en j s.a. $|x_{ij}| = 1$.

$$\|\vec{Ax}\|_\infty = \max_i \left| \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \right| \leq \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \cdot |x_j| \leq \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}| = \|A\|_\infty$$

Det neste er å finne en \vec{x} , $\|\vec{x}\|_\infty = 1$ s.a. $\|\vec{Ax}\|_\infty = \|A\|_\infty \cdot \|\vec{x}\|_\infty = \|A\|_\infty$

Vlg p slik at $\sum_{j=1}^n |a_{pj}| = \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}| = \|A\|_\infty$.

La \vec{x} være gitt ved

$$x_j = \begin{cases} 1 & \text{hvis } a_{pj} \geq 0 \\ -1 & \text{hvis } a_{pj} < 0 \end{cases}$$

dvs $a_{pj} x_j \geq 0$, og $a_{pj} x_j = |a_{pj}|$

$$\|\vec{Ax}\|_\infty = \max_i \left| \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \right| = \max_i \sum_{j=1}^n |a_{ij}| = \|A\|_\infty.$$

Det kan også vises at

$$\|A\|_1 = \max_j \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_2 = \left(\max_i \lambda_i \right)^{1/2}, \quad \{\lambda_i\} \text{ egenverdiene til } A^T A.$$

Feilanalyse:

Vi skal løse ligningen $A \vec{x} = \vec{b}$, A inverterbar.

Anta at det er små feil (perturbasjoner) i dataene, dvs. i A og b . Hvordan påvirker det løsningen \vec{x} ?

La $\tilde{b} = \vec{b} + \delta \vec{b}$, $\tilde{x} = A^{-1} \tilde{b}$, hva kan vi si om feilen $\delta \vec{x} = \vec{x} - \tilde{x}$?

$$\| \delta \vec{x} \| = \| \vec{x} - \tilde{x} \| = \| A^{-1} (\vec{b} - \tilde{b}) \| = \| A^{-1} \cdot \delta \vec{b} \| \leq \| A^{-1} \| \cdot \| \delta \vec{b} \|$$

La oss nå se på den relative feilen $\frac{\| \delta \vec{x} \|}{\| \vec{x} \|}$. Bruk $\| A \vec{x} \| = \| \vec{b} \|$

$$\frac{\| \delta \vec{x} \|}{\| \vec{x} \|} \leq \frac{\| A^{-1} \| \cdot \| \delta \vec{b} \|}{\| \vec{x} \|} = \| A^{-1} \| \cdot \frac{\| \delta \vec{b} \|}{\| \vec{b} \|} \cdot \frac{\| \vec{b} \|}{\| \vec{x} \|} = \| A^{-1} \| \cdot \frac{\| A \vec{x} \|}{\| \vec{x} \|} \cdot \frac{\| \delta \vec{b} \|}{\| \vec{b} \|}$$

så, siden $\| A \vec{x} \| \leq \| A \| \cdot \| \vec{x} \|$ er

$$\frac{\| \delta \vec{x} \|}{\| \vec{x} \|} \leq \| A^{-1} \| \cdot \| A \| \cdot \frac{\| \delta \vec{b} \|}{\| \vec{b} \|} = \varrho(A) \cdot \frac{\| \delta \vec{b} \|}{\| \vec{b} \|}.$$

Kondisjonstallet til A : $\varrho(A) = \| A^{-1} \| \cdot \| A \|$.

NB! $\varrho(A) \geq 1$ (hvorfor?)

$\varrho(A) \geq 1$: A er vellikondisjonert. Små feil i \vec{b} gir små feil i løsningen \vec{x} .

$\varrho(A) \gg 1$: A er dårlig kondisjonert. Små feil i \vec{b} kan føre til store feil i \vec{x} .

Tilsvarende: Hvis vi løser $(A + \delta A) \cdot \tilde{x} = \vec{b} + \delta \vec{b}$ og $\| A^{-1} \| \cdot \| \delta A \| < 1$ så er

$$\frac{\| \delta \vec{x} \|}{\| \vec{x} \|} \leq \frac{\varrho(A)}{1 - \varrho(A) \frac{\| \delta A \|}{\| A \|}} \cdot \left(\frac{\| \delta \vec{b} \|}{\| \vec{b} \|} + \frac{\| \delta A \|}{\| A \|} \right).$$