



Flervalgsoppgavene er frivillige, men er pensum og er anbefalt, som en støtte for læring.

Obs: Disse oppgavene kan også formuleres som langsvarsoppgaver. I dette tilfellet må, ved eksamen, alle svar begrunnes. I tillegg, må du ta med så mye mellomregning at fremgangsmåten kommer tydelig fram fra besvarelsen din.

- 1 a) Det karakteristiske polynomet til  $A$  er lik  $-(\lambda + 4)^2(\lambda - 6)$ .  
b) Ja, siden  $A$  er symmetrisk og hver symmetrisk matrise er diagonaliserbar.  
c) Dimensjonen til egenrommet til egenverdi  $\lambda = -4$  er 2.  
d)  $A$  er diagonaliserbar og kan skrives som  $A = PDP^{-1}$ , der

$$D = \begin{bmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix} \quad \text{og} \quad P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

eller

$$D = \begin{bmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix} \quad \text{og} \quad P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

- 2 a) Det karakteristiske polynomet til  $A$  er lik  $-(\lambda + 4)^2(\lambda - 6)$ .  
b) Nei, jeg må sjekke først hvilken dimensjon egenrommene har.  
c) Dimensjonen til egenrommet til egenverdi  $\lambda = -4$  er 2.  
d)  $A$  er diagonaliserbar og kan skrives som  $A = PDP^{-1}$ , der

$$D = \begin{bmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix} \quad \text{og} \quad P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

eller

$$D = \begin{bmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix} \quad \text{og} \quad P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 0 \end{bmatrix}.$$

- 3 a) Det karakteristiske polynomiet til  $A$  er lik  $(\lambda - 2)^2$ .  
b) Dimensjonen til egenrommet til egenverdi  $\lambda = 2$  er 1.  
c) Nei, siden det bare finnes en lineær uavhengig egenvektor til egenverdien  $\lambda = 2$ .

4  $A^4$  er lik  $\begin{bmatrix} -14 & 30 \\ -15 & 31 \end{bmatrix}$ .

- 5 a) Den generelle løsningen til det lineære systemet  $\mathbf{x}'(t) = D\mathbf{x}(t)$  er gitt ved

$$\mathbf{x}(t) = \begin{bmatrix} c_1 e^t \\ c_2 e^{2t} \end{bmatrix}, \quad \text{der } c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

- b) Den generelle løsningen til det lineære systemet  $\mathbf{y}'(t) = A\mathbf{y}(t)$  er gitt ved

$$\mathbf{y}(t) = c_1 e^t \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 e^{2t} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad \text{der } c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

- c) Løsningen til det lineære systemet  $\mathbf{y}'(t) = A\mathbf{y}(t)$  med initialkrav  $\mathbf{y}(t) = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$  er gitt ved

$$\mathbf{y}(t) = 4e^t \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - 2e^{2t} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

- d) Løsningen til differensialligningen

$$z''(t) - 3z'(t) + 2z(t) = 0$$

med initialkrav  $z(0) = 2$  og  $z'(0) = 0$  kan skrives som det følgende lineære systemet

$$\mathbf{y}'(t) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 3 \end{bmatrix} \mathbf{y}(t) \quad \text{med initial krav} \quad \mathbf{y}(t) = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}.$$